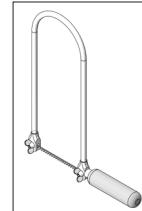
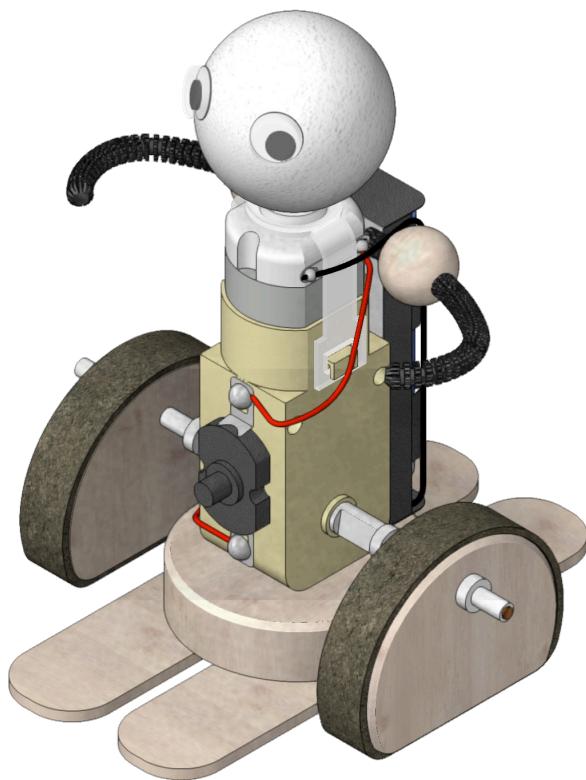


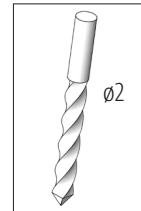
122.913

# OPITEC "Hopper" le robot

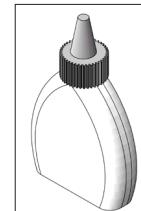
Outils nécessaires:



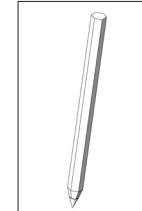
Scie sauteuse ou à découper



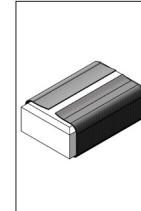
Foret Ø2



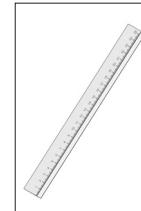
Colle à bois



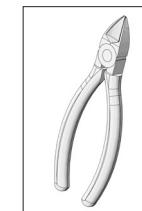
Crayon



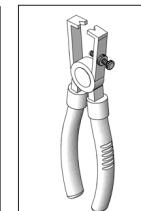
Papier-émeri



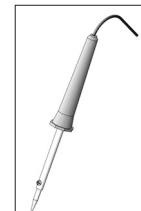
Règle



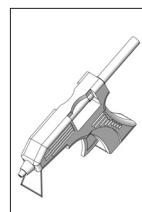
Pince coupante de côté



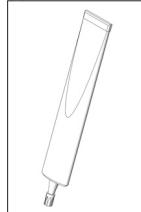
Scie à métaux



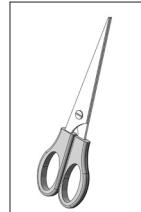
Fer à souder



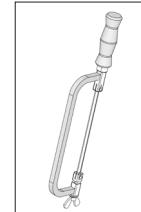
Pistolet à colle chaude



Colle rapide



Ciseaux



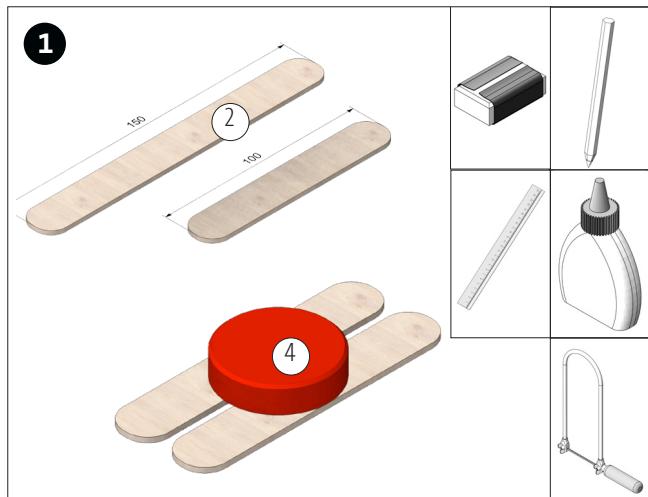
Scie PUK®

**Remarque importante**

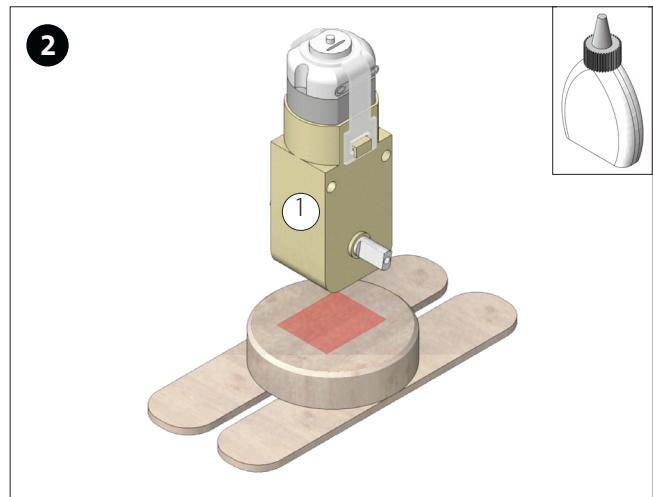
Les kits de construction d'OPITEC ne sauraient être considérées comme articles à caractère de jouet de type généralement commercialisé. Il faut plutôt les considérer comme des outils d'enseignement et d'apprentissage propres à accompagner un travail pédagogique. Ce kit de construction ne doit être construit et utilisé par les enfants et les jeunes adolescents que sous la direction et la surveillance d'adultes compétents. Ne convient pas aux enfants de moins de 36 mois. Risque d'étouffement!

Contenu	Nombre de pièces	Dim. (mm)	Description	N° de pièces
Motoréducteur	1		Entraînement	1
Spatule en bois	2	150x18x2	Pieds	2
Boule en polystyrène	1	Ø30	Tête	3
Roue en bois	3	Ø40	Roues latérales	4
Caoutchouc mousse	1	992x956x2	Profil de roue	5
Fil de soudage	1	Ø2x100	Axes de roues	6
Réducteur	4	3/2	Fixation de roue d'axe	7
Peluche à plier	1	env. 8x500	Bras	8
Boule en bois	2	Ø12/4	Bras	9
Interrupteur à pression	1		Interrupteur	10
Compartiment à pile	1		Pile	11
Yeux mobiles	2		Yeux	12

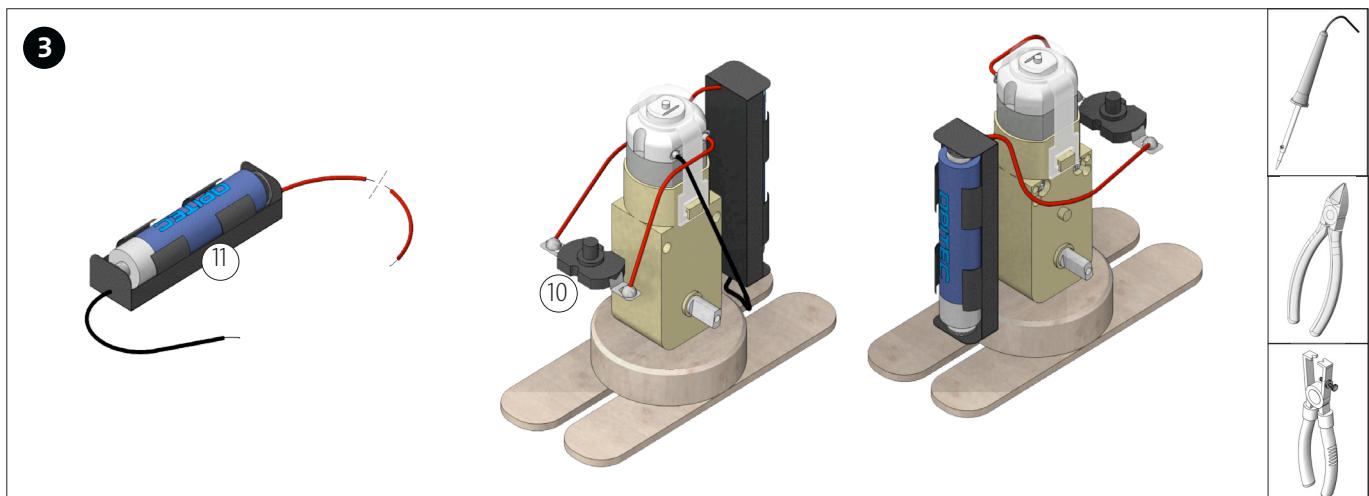
**Instructions de construction 122.913**  
**OPITEC "Hopper" le robot**



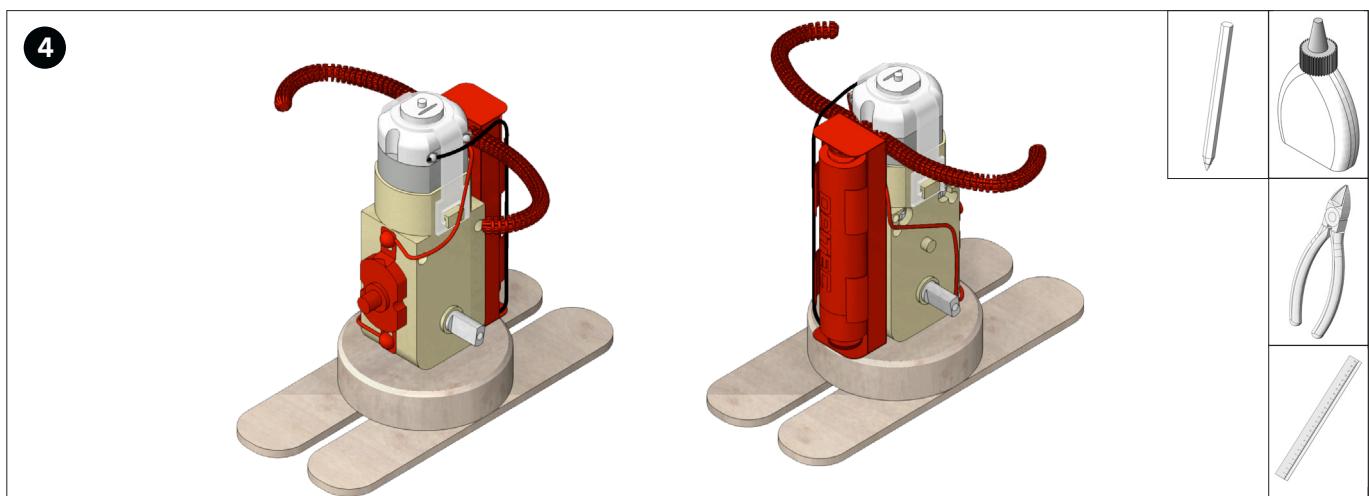
Raccourcissez les deux spatules en bois (2) à 100 et arrondissez les traits de scie. Collez ensuite la roue en bois (4) sur les deux spatules en bois, en veillant à ce qu'elle soit bien centrée, comme illustré.



Collez le motoréducteur (1) de manière centrée sur la roue en bois (4). Laissez bien sécher la colle.

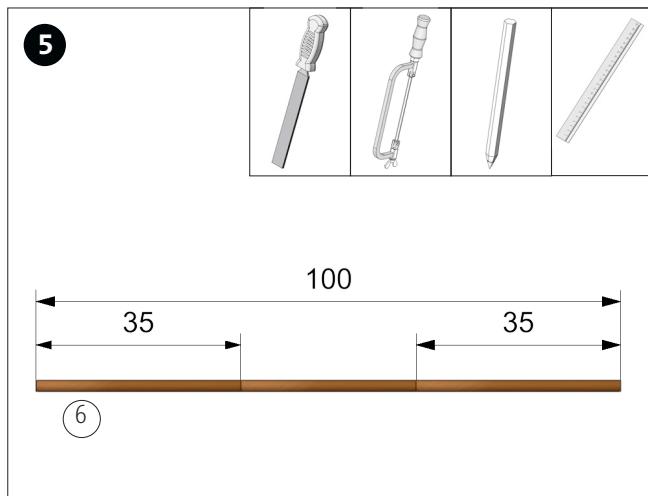


Coupez le câble rouge du support de batterie (11) en deux et dénudez toutes les extrémités. Soudez le câble rouge du support de batterie à une borne d'interrupteur (10), comme illustré. Soudez le morceau de câble rouge à l'autre connexion de l'interrupteur ainsi qu'à la connexion droite de la boîte de vitesses. Raccordez le câble noir du support de batterie à la connexion gauche de la boîte de vitesses. Vérifiez le fonctionnement !

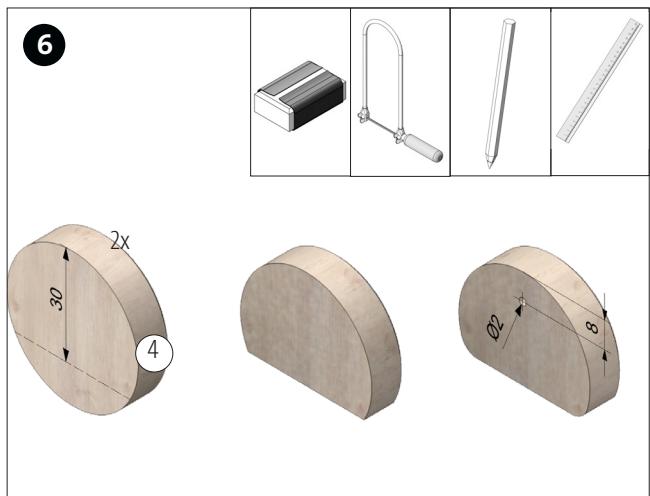


Raccourcissez la peluche à plier à la longueur de bras souhaitée. Collez ensuite entre le motoréducteur (1) et le support de pile (11) et collez le support de pile comme illustré. Collez l'interrupteur à pression (10) sur la face avant en le centrant.

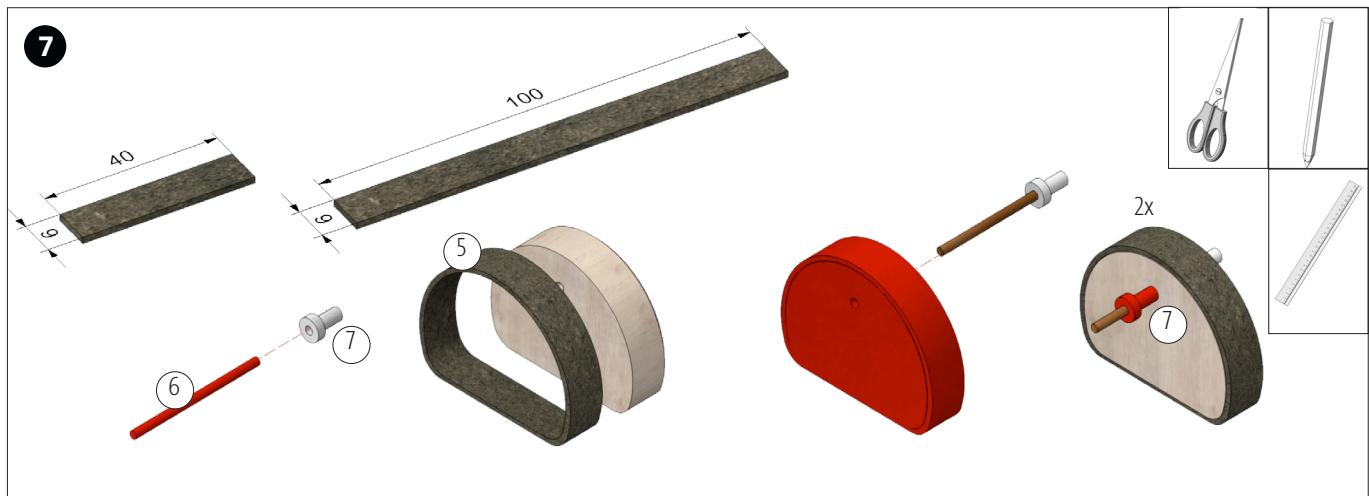
**Instructions de construction 122.913**  
**OPITEC "Hopper" le robot**



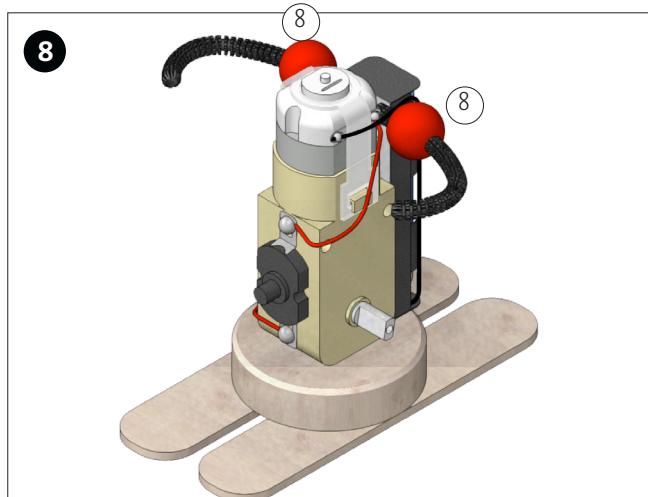
Coupez deux morceaux de 35 mm du fil à souder (6) et ébarbez les traits de scie.



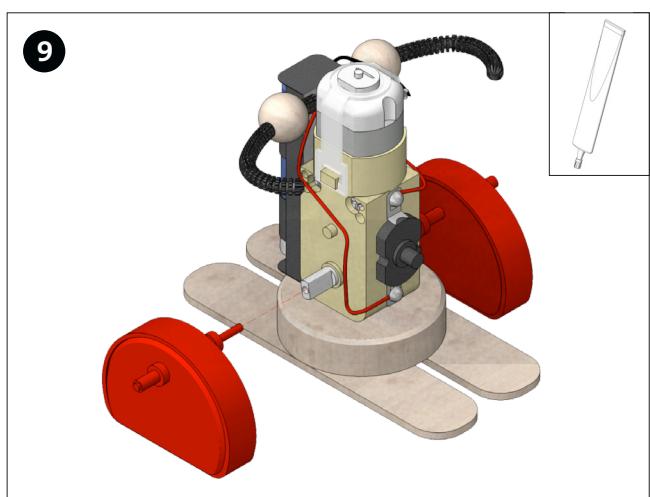
Sciez les deux roues en bois (4) comme illustré. Tracez un trou de ø 2 mm et percez-le. Arrondissez ensuite légèrement les coins inférieurs.



Fixez un réducteur sur un morceau de fil de soudure (6-35 mm). Découpez dans le caoutchouc mousse (5) deux morceaux (environ 40/100 mm) d'une largeur de 9 mm. Collez les morceaux de caoutchouc mousse autour de la roue découpée, comme illustré. Ensuite, insérez le fil à souder avec le réducteur à travers le trou. Fixez du côté opposé avec un autre réducteur (7). Assemblez la deuxième roue de la même manière.



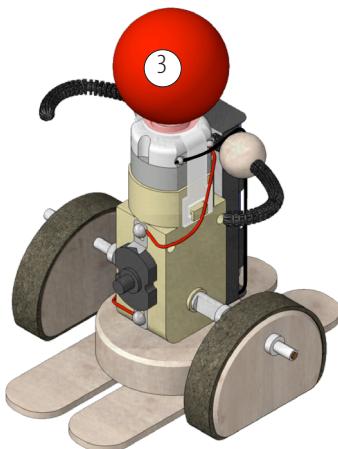
Fixez une boule de bois (8) sur chaque bras, de chaque côté.



Insérez l'axe des deux roues dans les alésages des axes des engrenages comme indiqué et fixez avec de la colle rapide.

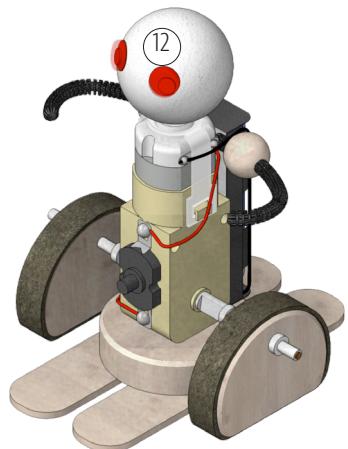
**Instructions de construction 122.913**  
**OPITEC "Hopper" le robot**

**10**



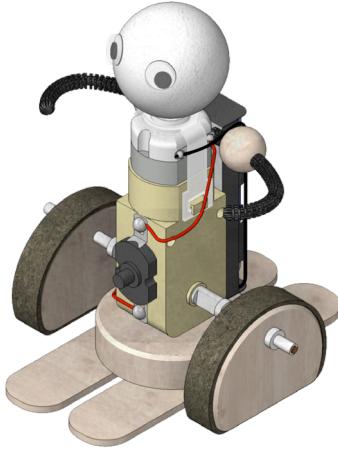
Collez la tête (3) au motoréducteur avec de la colle chaude.

**11**



Collez les yeux mobiles (12) à l'avant de la tête (3).

**11**



Terminé!